



TITLE:

或る写像の拡張可能性(多様体のトポロジー : 中岡稔先生御還暦記念研究集会)

AUTHOR(S):

笹尾, 靖也

CITATION:

笹尾, 靖也. 或る写像の拡張可能性(多様体のトポロジー : 中岡稔先生御還暦記念研究集会). 数理解析研究所講究録 1987, 605: 116-133

ISSUE DATE:

1987-02

URL:

<http://hdl.handle.net/2433/99679>

RIGHT:

或る写像の拡張可能性

東工大 理学部 笹尾 靖也 (Seiya Sasao)

$p: X \rightarrow S^n$ を構造群が G の A -バンドルとして, κ をその特性写像: $(S^n, \kappa) \rightarrow (G, e_0)$, 更に G の A への作用を $\varphi: (G, e_0) \rightarrow (A^A, 1_A)$ とする。連続写像 $f: A \rightarrow Y$ が与えられたときに f を連続写像: $X \rightarrow Y$ に拡張する際の 障害 はなにかを考えようとするのが本稿の目標である。まず; X の構成に関する次の補題から始めよう。

補題 1. $X = A \cup D^n \times A$, ここで $S^{n-1} \times A$ の点 (v, a) と A の点 $\varphi(\kappa(v))(a)$, 以後 $\kappa(v) \cdot a$ と略記, とは同一視されるものとする。

この補題は James-Whitehead の結果 ($A = S^m$) の一般化になっている。

注1. 射影 $p: X \rightarrow S^n$ は, 補題1に関して, 次のように説明される。

$$X \rightarrow X/A = D^n \times A / S^{n-1} \times A \rightarrow S^n \times A / \kappa \times A \rightarrow S^n.$$

(1)

補題2: 次の図式はファイバー空間の Pull-back である。

図1.
$$\begin{array}{ccccc} Y^X & \xrightarrow{\quad \xi^* \quad} & Y^{D^n \times A} & = & Z^{D^n} \\ \pi_1 \downarrow & & \pi_2 \downarrow & & \pi_0 \downarrow \\ Z = Y^A & \xrightarrow{\quad \zeta^* \quad} & Y^{S^{n-1} \times A} & = & Z^{S^{n-1}} \end{array}$$

図中で π_i は写像の定義域を制限することによって得られるファイバー空間で, ξ^* は挿入写像 $\xi: D^n \times A \rightarrow X$ から誘導され, ζ^* は $\zeta^*(h)(v, a) = h(\xi(v) \cdot a)$ と定められている。

さて, 写像 $f: A \rightarrow Y$ が写像 $\tilde{f}: X \rightarrow Y$ に拡張できることは, $\pi_1(\tilde{f}) = f$ が成り立つことであるが, このような \tilde{f} が存在する必要十分条件は, 補題2によれば, $\zeta^*(f)$ が π_2 -像に含まれることである。更に次の補題が成り立つ。

補題3: 写像 $f: A \rightarrow Y$ が 写像 $X \rightarrow Y$ に拡張できる必要十分条件は,

$$\underline{f_*^*(\varphi_*(\xi)) = 0} \quad (\in \pi_{n-1}(Y^A, f))$$

である。

なぜならば, $\zeta^*(f)(v)(a) = f(\xi(v) \cdot a)$ だから,

$$\zeta^*(f): (S^{n-1}, *) \rightarrow (Z, f) = (Y^A, f)$$

と考えられる。これが π_2 -像に含まれることは, $\pi_1(Z, f)$ の $\pi_{n-1}(Z, f)$ への作用におけるゼロ元の $\mathbb{C}r$ 軌道に含まれることを意味している。つまり, $\pi_{n-1}(Z, f)$ の元として

$$(Z)$$

ゼロ元である。補題3は次の図式で考えると見易い。

図2.

$$\begin{array}{ccccc}
 \pi_{n-1}(G_0, e_0) & \xrightarrow{\varphi_{*,0}} & \pi_{n-1}(A_0^A, 1_A) & \xrightarrow{f_{*,0}^*} & \pi_{n-1}(Y_0^A, f) \\
 \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \\
 \pi_{n-1}(G, e_0) & \xrightarrow{\varphi_*} & \pi_{n-1}(A^A, 1_A) & \xrightarrow{f_*^*} & \pi_{n-1}(Y^A, f) \\
 \downarrow \omega_* & \searrow & \downarrow \omega_* & & \downarrow \omega_* \\
 & & \pi_{n-1}(A, a_0) & \xrightarrow{f_*} & \pi_{n-1}(Y, y_0)
 \end{array}$$

ここで、 A_0^A , Y_0^A , G_0 は基点を保つ写像でつくられる空間で、 $y_0 = f(a_0)$, ω はいわゆる evaluation map によるものである。

注2. $\varphi_*(\xi)$ はバンドルの スライバー・ホモトピー特性類 であり、 $\omega_*\varphi_*(\xi) = 0$ はバンドルが横断面をもつことと同値である。猶、 $\varphi_{*,0}$ は J -homomorphism であることを注意しておく。

ところで、補題3によれば、われわれの目標の障害は、群 $\pi_{n-1}(Y^A, f)$ の元として得られたが、この群は f に関係しているので、この点を改良する必要があると思われる。しかしながら、一般的にはこれとゆうような良い手段は知られていない。そこで、応分の仮定や条件が必要となるだろう。

仮定. Y は group で、 y_0 をその単位元とし、写像

$f: A \rightarrow Y$ は $f(a_0) = y_0$ を満すものとする。

写像 $\gamma_f: (Y^A, f) \rightarrow (Y^A, *)$ を

$$\gamma_f(h)(a) = h(a) f(a)^{-1}$$

と定めよう。 γ_f は同相写像だから、同型写像:

$$\gamma_{f*}: \pi_{n-1}(Y^A, f) \rightarrow \pi_{n-1}(Y^A, *)$$

を誘導する。このとき次の可換図を考えよう。

図3.

$$\begin{array}{ccc} & & \pi_{n-1}(Y_0^A, *) \\ & & \downarrow \wr \textcircled{2}_* \\ \textcircled{2}(h)(a) = h(a)h(a_0)^{-1}, \pi_{n-1}(Y^A, f) & \xrightarrow{\gamma_{f*}} & \pi_{n-1}(Y^A, *) \\ \downarrow \omega_* & \approx & \downarrow \omega_* \wr \textcircled{1}_* \\ \textcircled{1}(y)(a) = y, \pi_{n-1}(Y, y_0) & \xrightarrow{id} & \pi_{n-1}(Y, y_0) \end{array}$$

写像 ①と②の存在は次の補題を保證している。

補題4. $\pi_{n-1}(Y^A, *) \approx \pi_{n-1}(Y, y_0) \oplus [S^{n-1}_\lambda A, Y]$.

したがって、わねわねにとっての問題は $\gamma_{f*}(f_*^*(\varphi_*(\xi)))$ により直和分解を適用して、その直和因子を求めることになる。図2, 図3の示すところによれば、第1直和因子は

$$f_*(\lambda_\xi^A) \quad (\lambda_\xi^A = \omega_* \varphi_*(\xi) = \text{横断面の障害})$$

である。第2直和因子を記述するためには少しく準備を要する。

以下、一般論を展開する。 (H, h_0) を位相群とする。

写像 $h: (A, a_0) \rightarrow (H, h_0)$ に対して写像 $O(h)$ を

$$O(h)(g, a) = h(g \cdot a) h(a)^{-1} h(g a_0)^{-1}$$

と定めれば、 $O(h)$ は写像 $G \times A \rightarrow H$ を与える。この

(4)

写像は座標軸 $G \vee A$ の上で定値だから、写像：

$$G \times A / G \vee A = G \wedge A \longrightarrow H$$

を定める。さきと同じ記号を使えば、 $O(h)$ が h に関してホモトピー不変だから、結局ひとつの対応：

$$\underline{O} : [A, H]_* \longrightarrow [G \wedge A, H]_*.$$

が得られる。この対応は、写像 $h : A \rightarrow H$ の“準同型性”の障害を与えていると考えられる。実際、 A が群ならば、 $\underline{O}(h) = 0$ は h がホモトピー準同型であることを示している。この対応の性質を 1, 2 述べておこう。

補題 5. $f : H \rightarrow K$ が準同型ならば、

$$f_*(O(h)) = O(f_*(h))$$

つまり次の図式は可換である。（ \underline{O} の naturality）

$$\begin{array}{ccc} [A, H]_* & \xrightarrow{\underline{O}} & [G \wedge A, H]_* \\ \downarrow f_* & & \downarrow f_* \\ [A, K]_* & \xrightarrow{\underline{O}} & [G \wedge A, K]_* \end{array}$$

補題 6. $\alpha : (B, b_0) \rightarrow (A, a_0)$ で、 B が G -空間で α が G -同変写像ならば $\underline{O} \cdot \alpha^* = \alpha^* \cdot \underline{O}$ である。

$$\begin{array}{ccc} [A, H]_* & \xrightarrow{\underline{O}} & [G \wedge A, H]_* \\ \downarrow \alpha^* & & \downarrow \alpha^* \\ [B, H]_* & \xrightarrow{\underline{O}} & [G \wedge B, H]_* \end{array}$$

は可換である。

一般に, H が群ならば自然に, ホモトピー集合 $[, H]_0$ に群の構造が入るわけであるが, この群構造については, 対応 O は準同型になっていない。この点については次の補題7が成り立つ。まず, Commutator map c

$$c : H \wedge H \longrightarrow H, \quad c(x \wedge y) = xyx^{-1}y^{-1}$$

で定める。

補題7. $f_1, f_2 : (A, a_0) \longrightarrow (H, h_0)$, $g(a) = f_1(a)f_2(a)$ とする。このとき, 次の等式が成り立つ。

$$O(h)(g \wedge a) = O(f_1)(g \wedge a) \cdot c(f_1(ga_0) \cdot f_1(a) \wedge O(f_2)(g \wedge a)) \cdot O(f_2)(g \wedge a) \cdot c(f_1(ga_0) \wedge c(f_1(a) \wedge f_2(ga_0))) \cdot c(f_1(a) \wedge f_2(ga_0)).$$

なぜならば

$$\begin{aligned} O(h)(g \wedge a) &= f_1(g \cdot a) f_2(g \cdot a) f_2(a)^{-1} f_1(a)^{-1} f_2(ga_0)^{-1} f_1(ga_0)^{-1} \\ &= \underline{f_1(g \cdot a) f_1(a)^{-1} f_1(ga_0)^{-1} f_1(ga_0) f_1(a)} \cdot \underline{f_2(g \cdot a) f_2(a)^{-1} f_2(ga_0)^{-1} f_2(ga_0)} \\ &\quad \cdot f_2(ga_0) f_1(a)^{-1} f_2(ga_0)^{-1} f_1(ga_0)^{-1} \\ &= O(f_1)(g \wedge a) \cdot c(f_1(ga_0) \cdot f_1(a) \wedge O(f_2)(g \wedge a)) \cdot O(f_2)(g \wedge a) \cdot \\ &\quad \underline{f_1(ga_0) \cdot f_1(a) \cdot f_2(ga_0) f_1(a)^{-1} f_2(ga_0)^{-1} f_1(ga_0)^{-1}} \\ &= O(f_1)(g \wedge a) \cdot c(f_1(ga_0) \cdot f_1(a) \wedge O(f_2)(g \wedge a)) \cdot O(f_2)(g \wedge a) \cdot \\ &\quad c(f_1(ga_0) \wedge c(f_1(a) \wedge f_2(ga_0))) \cdot c(f_1(a) \wedge f_2(ga_0)) \end{aligned}$$

例1 $A = G = H = S^3$: 普通の群構造,

$$h_m : S^3 \longrightarrow S^3, \quad h_m(x) = x^m \quad (\text{Power map})$$

このとき, $O(h_m) = \{-m(m-1)/2\} \tau \in \pi_6(S^3) \cong \mathbb{Z}_{12}$.

なぜならば $f_1(x) = x^{m-1}$, $f_2(x) = x$ において補題が適用される。すると,

1. $\underline{Q}(f_2) = 1$
2. $\underline{C}(f_1 \cdot f_1 \wedge \underline{Q}(f_2)) = 1$
3. $\underline{C}(f_1(a) \wedge f_2(ga_0)) = -(m-1)\tau$
4. $\underline{C}(f_1(ga_0) \wedge \underline{C}(f_1(a) \wedge f_2(ga_0))) = 1$

がわかるから $\underline{Q}(h_m) = \underline{Q}(h_{m-1}) - (m-1)\tau$, ④に

$$\underline{Q}(h_m) = \{-m(m-1)/2\}\tau$$

== ⑦ $\tau: S^6 \rightarrow S^3$ は Bloker-Massey 写像である。

$$\begin{array}{ccccc} 3. & S^3 \wedge S^3 & \xrightarrow{\quad} & S^3 \wedge S^3 & \xrightarrow{\quad} & S^3 \\ & \parallel & f_1 \wedge f_2 & \parallel & C = \tau \\ & S^6 & \xrightarrow{\quad} & S^6 & & \\ & & \text{deg. } m-1. & & & \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccc} 4. & S^3 \wedge S^3 & & & \\ & \downarrow \simeq 0 & \searrow & & \\ & S^3 \wedge (S^3 \wedge S^3) & \xrightarrow{\quad} & S^3 \wedge S^3 & \xrightarrow{C=\tau} & S^3 \\ & & f_1 \wedge C(f_1 \wedge f_2) & & & \end{array}$$

注3. C.A. MCGIBON は一般の G で, $h_m: G \rightarrow G$ が準同型になる必要十分条件は, 適当な自然数 N_G が存在して

$$m(m-1)/2 \equiv 0 \pmod{N_G}$$

が成り立つことを示した。たとえば $N_{S^3} = 12$.

(Quart. J. Math. Oxford, 31(1980)).

さて、もとに戻ろう。図2, 図3などや定義から、求める $\psi_{f*}(f^*(\varphi_*(\xi)))$ の第2直和因子は合成写像:

$$\begin{array}{ccccc} S^{n-1} \times A & \longrightarrow & G \times A & \longrightarrow & Y \\ \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \\ (v, a) & \longrightarrow & (\xi(v), a) & \longrightarrow & h(\xi(v) \cdot a) \cdot h(a)^{-1} \cdot h(\xi(v) \cdot a_0)^{-1} \end{array}$$

から得られる写像:

$$\begin{array}{ccccc} S^{n-1} \wedge A & \longrightarrow & G \wedge A & \longrightarrow & Y \\ \xi \wedge 1_A & & & & \underline{Q}(h) \end{array}$$

であることがわかる。よって次の命題が得られた。

命題1 Y を位相群, $f; (A, a_0) \longrightarrow (Y, y_0)$ ならば

$$\psi_{f*}(f^*(\varphi_*(\xi))) = f_*(\lambda_{\xi}^A) \oplus \underline{Q}(h)_*(\xi \wedge 1_A)$$

例2 $G_m = SO(m), U(m), Sp(m)$ とする。 ξ_m を標準的主バンドル: $G_m \rightarrow S^{d_{m-1}}$ とする, $\xi_m \in \prod_{d_{m-2}}(G_{m-1})$ 。位相群 H に対して, 導同型写像 $G_{m-1} \xrightarrow{f} H$ は $f_*(\xi_m) = 0$ のときに限って G_m に拡張できる。

例3 中写像: $G_{n-1} \xrightarrow{h_m} G_{n-1} \quad (g \rightarrow g^m)$ は,

$$\underline{Q}(h_m)(\xi_m \wedge 1_{G_{n-1}}) = 0, \quad m\xi_m = 0$$

のときに限り, 写像 $G_n \rightarrow G_{m-1}$ に拡張できる。つまり,

$$\begin{array}{ccccc} S^{d_{n-2}} \wedge G_{n-1} & \longrightarrow & G_{n-1} \wedge G_{n-1} & \longrightarrow & G_{n-1} = 0. \\ \xi_m \wedge 1_{G_{n-1}} & & & & \underline{Q}(h_m) \end{array}$$

さて, 命題1の拡張を考えよう。今度は, H を位相群とし, Y は 左- H -空間としてその作用を $y \cdot h$ とかく。

$f: (A, a_0) \rightarrow (H, h_0)$ とし, $i_H: H \rightarrow Y \in$

$$i_H(h) = y_0 \cdot h$$

と定める。写像 $f' = i_H \circ f: (A, a_0) \rightarrow (Y, y_0) \in$
 写像: $X \rightarrow Y$ に拡張する障害を求めるために次の図式を考える。
 2 よう。

④5.

$$\begin{array}{ccccc}
 \pi_{n-1}(H_0^A, *) & \xrightarrow{i_{H_0}*} & \pi_{n-1}(A^A, 1_A) \supset \underline{\varphi_*}(\xi) & \xrightarrow{f_*^*} & \pi_{n-1}(Y_0^A, *) \\
 & \searrow f_*^* & \searrow f_*'^* & \searrow f_*'^* & \\
 & \pi_{n-1}(H^A, f) & \xrightarrow{i_H^*} & \pi_{n-1}(Y^A, f') & \\
 & \approx \downarrow & & \approx \downarrow \textcircled{3}_* & \\
 \textcircled{2}_* & \swarrow & \pi_{n-1}(H^A, *) & \xrightarrow{i_H^*} & \pi_{n-1}(Y^A, *) \\
 \textcircled{3} & \swarrow \omega_* & & \swarrow \omega_* & \\
 \pi_{n-1}(H, h_0) & \xrightarrow{i_H*} & & \pi_{n-1}(Y, y_0) &
 \end{array}$$

Section

写像①, ②はすでに図3で定められているので, 写像③を定めよう。写像③: $A \rightarrow Y$ に対して,

$$\textcircled{3}(h)(a) = h(a) f(a)^{-1} : A \rightarrow Y$$

とする。③(f') = 定数 y_0 であるから, ③: $(Y^A, f') \rightarrow (Y^A, *)$ となっている。定義から, 図5は可換図式なことは明らかであろう。そこで,

$$\begin{aligned}
 \pi_{n-1}(Y^A, *) &\cong \pi_{n-1}(Y, y_0) \oplus \pi_{n-1}(Y_0^A, *) \\
 &\cong \pi_{n-1}(Y, y_0) \oplus [S^{n-1}A, Y].
 \end{aligned}$$

という直和分解を利用すると次の命題が得られる。

命題2. Y を右 H -空間とし, 写像 $i(h) = y_0 h$ で定める。 $f: (A, a_0) \rightarrow (H, h_0)$ が写像 $X \rightarrow Y$ に拡張できる必要十分条件は $(i: (H, h_0) \rightarrow (Y, y_0))$

$$\underline{i_* (f_* (\lambda_{\Sigma}^A)) = 0, \quad i_* \{Q(f)_* (\xi \wedge 1_A)\} = 0}$$

$$\left(\begin{array}{c} \cap \\ \pi_{n-1}(Y, y_0) \end{array} \quad \begin{array}{c} \cap \\ [S^{n-1}A, Y]_0 \end{array} \right)$$

が成り立つことである。

系3. $X_{\Sigma} \rightarrow S^m$, 主 G -バンドル ($\dim G < m-1$)

$X_{\eta} \rightarrow S^m$, 主 H -バンドル

$f: (G, g_0) \rightarrow (H, h_0)$

このとき, f が写像 $X_{\Sigma} \rightarrow X_{\eta}$ に拡張できる必要十分条件は, 次の2つが成り立つことである。

1. $f_* (\xi) = m\eta$ となる整数 m が存在する。

2. $Q(f)_* (\xi \wedge 1_G) \in \pi_* ([S^{m-1}G, S^{m-1}]_0)$

例4 $X_{\Sigma} \rightarrow S^m$ ($m > 4$) を主 S^3 -バルバンドルとする。

Orientation reversing homotopy equiv.: $X_{\Sigma} \rightarrow X_{\Sigma}$ が存在する必要十分条件は,

$$2\xi = 0, \quad \tau \circ E_{\Sigma}^3 \in \xi_0 \pi_{n+2}(S^{m-1})$$

が成り立つことである。 τ は Blaker-Massey map $S^6 \rightarrow S^3$ 。

注4. $X_{\Sigma_i} \rightarrow S^m$ が主 S^3 -バンドル ($i = 1, 2$) のとき

$$X_{\Sigma_1} \sim X_{\Sigma_2} \Leftrightarrow \xi_2 = \pm \xi_1 \Leftrightarrow X_{\Sigma_1} \cong X_{\Sigma_2} \text{ (homeo.)}.$$

重要な応用例を次に述べる。

応用例5 $X = X_S \rightarrow S^m$ を主 G -バンドルとする。

このとき, Serre-fibration, $F_0 \rightarrow (X, G)_0 \xrightarrow{(X, G)} G_0 \xrightarrow{G} G$ が
 $\downarrow \quad \downarrow$
 $1_X \quad 1_G$

得られる。写像 $f: (G, g_0) \rightarrow (G, g_0)$ に対して,

$$\psi_1(f) = f_* (\xi) \cdot \{ \xi \} \in \pi_{n-1}(G, g_0) / \{ \xi \}$$

$$\psi_2(f) = \underline{O}(f)_* (\xi \cap 1_G) / \in \underline{L}[S^{n-1}G, G] / \underline{S}_* [S^{n-1}G, S^{n-1}]$$

と定めれば, 自然な系列:

$$\pi_0((X, G)_0, 1_X) \rightarrow \pi_0(G, 1_G) \xrightarrow{\psi_1} \pi_{n-1}(G) / \{ \xi \}$$

つまり,

$$= [X, G]_0 \rightarrow [G]_0 \rightarrow \pi_{n-1}(G) / \{ \xi \} \times \underline{L}[S^{n-1}G, G] / \underline{S}_* [S^{n-1}G, S^{n-1}]$$

は exact である。

注5. 図1のファイバー空間と上記の Serre-fibration は次のように結びついている。とくに ファイバーは同じである。

図1で $A = G$, $Y = X$ とおけば

図6.

$$\begin{array}{ccccccc}
 (X, G) & \xrightarrow{(X, G)} & X^X & \longrightarrow & X^{D^n \times G} & = & \mathbb{Z}^{D^n} \\
 \downarrow & & \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \\
 G^G & \hookrightarrow & X^G & \longrightarrow & X^{S^{n-1} \times G} & = & \mathbb{Z}^{S^{n-1}} \\
 \downarrow \epsilon & & \downarrow \iota_G & & \uparrow & & \\
 & & & & G^{S^{n-1} \times G} & = & (G^G)^{S^{n-1}}
 \end{array}$$

以下で、 $G = G_1 \times G_2$ の場合の応用例を考えてみよう。

したがって、状態は次のようになる。

$$\xi = \xi_1 \times \xi_2 : S^* \longrightarrow G = G_1 \times G_2, \quad \xi_i : (S_i^*, *) \longrightarrow (G_i, *)$$

$$f : G = G_1 \times G_2 \longrightarrow G_1 \times G_2 = G, \quad f(e_0) = e_0.$$

として、 $\underline{O(f)_*}(\xi \wedge 1_G) : S^* \wedge G \longrightarrow G$ を記述する。

$p_i : G = G_1 \times G_2 \longrightarrow G_i$ を各因子への射影とする。補題 5.4 を使って、まず

$$\begin{aligned} O(f)_*(\xi \wedge 1_G) &= p_{1*}(O(f)_*(\xi \wedge 1_G)) \oplus p_{2*}(O(f)_*(\xi \wedge 1_G)) \\ &= O(f_1)_*(\xi \wedge 1_G) \oplus O(f_2)_*(\xi \wedge 1_G), \quad f_i = p_i \circ f. \end{aligned}$$

更に、 $\xi = \xi_1 + \xi_2$ より、

$$\begin{aligned} O(f)_*(\xi \wedge 1_G) &= (O(f_1)_*(\xi_1 \wedge 1_G) + O(f_1)_*(\xi_2 \wedge 1_G)) \\ &\quad \oplus (O(f_2)_*(\xi_1 \wedge 1_G) + O(f_2)_*(\xi_2 \wedge 1_G)) \end{aligned}$$

ここで、 $[S^* \wedge G, G]$ とか、 $[S^* \wedge G, G_i]$ がアーベル群であることを使って。次の図式が見易い。

$$\begin{array}{ccccc} S^* \wedge G & \longrightarrow & G_1 \wedge G & & \\ \downarrow \psi \wedge (x, y) & \searrow & \downarrow & \searrow & \downarrow \psi \\ & & G \wedge G & \longrightarrow & G \longrightarrow G_1 \text{ (or } G_2) \\ & \swarrow & \uparrow & \swarrow & \uparrow \psi \\ & & G_2 \wedge G & & \end{array}$$

$\frac{f_1(\xi_1(w) \cdot x, y) \cdot f_1(x, y)^{-1} \cdot f_1(w, y)^{-1}}{\psi}$
 $\frac{f_1(x, \xi_2(w) \cdot y) \cdot f_1(x, y)^{-1} \cdot f_1(x, \xi_2(w))^{-1}}{\psi}$

もし $G_1 \rightarrow G_2$ ならば $f_1 \rightarrow f_2$ にすればいい。

注6. $S^*_1 G \trianglelefteq S^*_1 G_1 \vee S^*_1 G_2 \vee S^*_1 G_1 \wedge G_2$

写像 $f_i: G = G_1 \times G_2 \rightarrow G_i$ は次のようにかける。

$f_{j,i}: G_j \rightarrow G_i$, $f_{3,i}: G_1 \wedge G_2 \rightarrow G_i$ でいずれも基点を保ち, $j = 1, 2$ とする。このとき

$$f_i(x, y) = f_{3,i}(x \wedge y) \cdot \frac{f_{1,i}(x)}{f_{1,i}(1)} \cdot \frac{f_{2,i}(y)}{f_{2,i}(1)}, \quad i = 1, 2$$

しるから, $G_i = H$, $f_{j,i} = h_j$, $f_i = h: G \rightarrow H$ と記号を簡略化する。ここで $h(x, y) = h_3(x \wedge y) h_1(x) h_2(y)$ 。

このとき, 図7の2つの写像は次のようになる。

$$\textcircled{A} (w \wedge (x, y)) = h(\xi_1(w) \cdot x, y) \cdot h(x, y)^{-1} \cdot h(\xi_1(w), g_2)^{-1}$$

$$\textcircled{B} (w \wedge (x, y)) = h(x, \xi_2(w) \cdot y) \cdot h(x, y)^{-1} \cdot h(g_1, \xi_2(w))^{-1}$$

これ2つの写像を定義する。

$$\textcircled{A}' : G_1 \wedge G \rightarrow H, \quad x'_1(x, y) \rightarrow h(x \wedge y) h(x, y)^{-1} h(x', y)^{-1}$$

$$\textcircled{B}' : G_2 \wedge G \rightarrow H, \quad x'_2(x, y) \rightarrow h(x, y \wedge y) h(x, y)^{-1} h(x, y')^{-1}$$

これらは $h(x, y)$ の分解に依りて次のようになる。

$$\textcircled{A}'' h_3(x \wedge y) h_1(x \wedge x) h_1(x)^{-1} h_3(x \wedge y)^{-1} h_1(x')^{-1} : G_1 \wedge G \rightarrow H.$$

$$\textcircled{B}'' h_3(x \wedge y \wedge y) h_1(x) h_2(y \wedge y) h_2(y)^{-1} h_1(x)^{-1} h_3(x \wedge y)^{-1} h_2(y')^{-1}.$$

\textcircled{A}'' を更に次の形に書き直す。

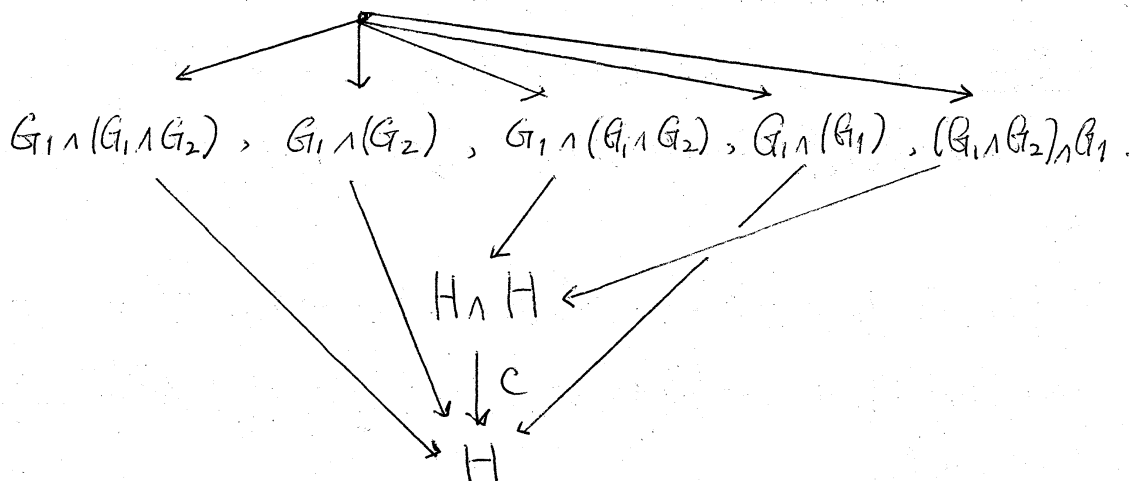
$$\textcircled{A}'' \underbrace{h_3(x \wedge y) h_3(x \wedge y)^{-1} h_3(x' \wedge y)}_{\textcircled{A}} \cdot \underbrace{h_3(x \wedge y) h_3(x \wedge y)}_{\textcircled{B}} \cdot \underbrace{h_1(x \wedge x) h_1(x) h_1(x')^{-1}}_{C(h_1)}$$

$$= \textcircled{A} \cdot \textcircled{B} \cdot C(h_3(x \wedge y) \wedge O(h_1)(x' \wedge x)) \cdot O(h_1) \cdot C(h_3(x \wedge y) \wedge h_1(x))$$

これらの定義域を図示すれば次のようになっている。順序

すなわち,

$$G_1 \wedge G = G_1 \wedge (G_1 \times G_2)$$



同様にして,

$$\textcircled{D}'' \quad \underline{h_3(x_1 y y) h_3(x_1 y) h_3(x_1 y')^{-1} \cdot h_3(x_1 y')}.$$

$$\underline{C(h_3(x_1 y) h_1(x) \wedge O(h_2)(y' y)) \cdot O(h_2)(y' y)}.$$

$$\underline{C(h_3(x_1 y) \wedge C(h_1(x) \wedge h_2(y'))) \cdot C(h_1(x) \wedge h_2(y'))}.$$

$$\underline{C(h_3(x_1 y) \wedge h_2(y'))}$$

が得られる。結果の整理のために新しい記号を導入する。

$$\sigma_1, \sigma_2 : [G_1 \wedge G_2, H]_0 \longrightarrow [G_1 \wedge G_1 \wedge G_2, H].$$

を①'', ②''の中1項で定める。これを意味する($\sigma : G_1 \times G_2 \rightarrow G_1 \wedge G_2$)

$$\textcircled{1}'' = O_1(h_3)(1 \wedge \delta) \cdot h_3(1 \wedge P_2) \cdot C(h_3(x_1 y) \wedge C(h_1)(1 \wedge P_1)) \cdot O(h_1)(1 \wedge P_1) \cdot$$

$$C(h_3(x_1 y) \wedge h_1(x')) : G_1 \wedge G = G_1 \wedge (G_1 \wedge G_2) \longrightarrow H.$$

$$\textcircled{2}'' = O_2(h_3)(1 \wedge \delta) \cdot h_3(T(1 \wedge P_1)) \cdot C(h_3(x_1 y) h_1(x) \wedge O(h_2)(y' y)) \cdot$$

$$O(h_2)(1 \wedge P_2) \cdot C(h_3(x_1 y) \wedge C(h_1(x) \wedge h_2(y'))) \cdot$$

$$C(h_1 \wedge h_2)(T(1 \wedge P_1)) \cdot C(T(h_2 \wedge h_3)(1 \wedge \delta)) : G_2 \wedge G_1 \longrightarrow H.$$

と書き換えられる。これは値域がHだから、①''_H, ②''_Hと

改めて書けば次の命題が得られる。

命題4 $f: G = G_1 \times G_2 \longrightarrow G_1 \times G_2 = G$ σ^m

$$f(x, y) = (f_{31}(x \wedge y) \cdot f_{11}(x) \cdot f_{21}(y), f_{32}(x \wedge y) \cdot f_{12}(x) \cdot f_{22}(y))$$

のとき、

$$\begin{aligned} Q(f)_*(\xi_1 | G) : S^*_1 G = S^*_1(G_1 \times G_2) &\longrightarrow G_1 \times G_2 = G \text{ は,} \\ &= \{ \textcircled{1}''_{G_1}(\xi_1 | G) + \textcircled{2}''_{G_1}(\xi_2 | G) \} \oplus \{ \textcircled{1}''_{G_2}(\xi_1 | G) + \textcircled{2}''_{G_2}(\xi_2 | G) \} \\ &\text{と与えられる。} \end{aligned}$$

上記公式をもっと詳しくいえば次のようになる。

$$\textcircled{1}''_H(\xi_1 | G) : S^*_1 G \simeq \underline{S^*_1 G_1} \vee \underline{S^*_1 G_2} \vee \underline{S^*_1 G_1 \wedge G_2} \longrightarrow H$$

$$O(h_1)(\xi_1 | G_1) : S^*_1 G_1 \longrightarrow G_1 \wedge G_1 \longrightarrow H$$

$$h_3(\xi_1 | G_2) : S^*_1 G_2 \longrightarrow G_1 \wedge G_2 \longrightarrow H$$

$$\int O_1(h_3)(\xi_1 | 1)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} C(h_3 \wedge O(h_1))(\xi_1 | 1) : S^*_1(G_1 \wedge G_2) \longrightarrow G_1 \wedge (G_1 \wedge G_2) \longrightarrow H \\ C(h_3 \wedge h_1)(\xi_1 | 1) \end{array} \right.$$

$$\textcircled{2}''_H(\xi_2 | G) : S^*_1 G \simeq \underline{S^*_1 G_1} \vee \underline{S^*_1 G_2} \vee \underline{S^*_1 G_1 \wedge G_2} \longrightarrow H$$

$$h_3 T(\xi_2 | G_1) : S^*_1 G_1 \longrightarrow G_2 \wedge G_1 \longrightarrow G_1 \wedge G_2 \longrightarrow H$$

$$O(h_2)(\xi_2 | G_2) : S^*_1 G_2 \longrightarrow G_2 \wedge G_2 \longrightarrow H$$

$$C(h_1 \wedge h_2) T(\xi_2 | G_1) : S^*_1 G_1 \longrightarrow G_2 \wedge G_1 \longrightarrow G_1 \wedge G_2 \longrightarrow H$$

$$\left\{ \begin{array}{l} O_2(h_3)(\xi_2 | 1), C T(h_2 \wedge h_3)(\xi_1 | 1), C(h_3 \wedge h_1 \wedge O(h_2))(\xi_2 | 1) \\ , C(h_3 \wedge C(h_1 \wedge h_2))(\xi_2 | 1) : S^*_1(G_1 \wedge G_2) \longrightarrow G_2 \wedge (G_1 \wedge G_2) \\ \longrightarrow H \end{array} \right.$$

これらの公式から実際の計算を行うにはまだ困難があるようである。

系5. $f_{31} = f_{32} = \text{trivial}$ のとき, つまり,

$$f = (f_{11} \circ f_{21}, f_{12} \circ f_{22})$$

のときは,

$$O(f)_*(\xi \wedge 1_G)$$

$$= \{ O(f_{11})_*(\xi_{11} \wedge Pr_1) + c(f_{11} \wedge f_{21}) T(\xi_{21} \wedge Pr_1) \} \oplus O(f_{21})_*(\xi_{21} \wedge Pr_2) \\ \oplus O(f_{22})_*(\xi_{22} \wedge Pr_2) \oplus \{ O(f_{12})_*(\xi_{12} \wedge Pr_1) + c(f_{12} \wedge f_{22}) T(\xi_{22} \wedge Pr_1) \}$$

である。

例6. $G_1 = G_2 = S^3$ の場合を考えてみる。

$$\alpha_i: S^3_1 \wedge S^3_2 = S^6 \longrightarrow S^3_i, \quad \xi_i: S^* \longrightarrow S^3_i \quad (i=1,2)$$

$$f: S^3_1 \times S^3_2 \longrightarrow S^3_1 \times S^3_2, \quad (a, b, c, d \in \mathbb{Z})$$

$$f(x, y) = (\alpha_1(x \wedge y) x^a y^b, \alpha_2(x \wedge y) x^c y^d)$$

$$\text{すなわち, } \xi: S^* \longrightarrow S^3_1 \times S^3_2, \quad \xi = (\xi_1, \xi_2)$$

$$f_*(\xi) = (a\xi_1 + b\xi_2, c\xi_1 + d\xi_2) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{pmatrix}$$

命題4における各写像は次のようにある。

$$\textcircled{1}''_{G_1}(\xi_1 \wedge 1_{G_1}): S^*(S^3_1 \times S^3_2) \subseteq S^* \wedge S^3_1 \vee S^* \wedge S^3_2 \vee S^* \wedge S^3_1 \wedge S^3_2$$

$$O(h_1)(\xi_1 \wedge 1_{G_1}) = \frac{-a(a-1)}{2} E^3 \xi_1 : S^{*+3}_1 \longrightarrow S^3_1$$

$$h_3(\xi_1 \wedge 1_{G_2}) = \alpha_{10} E^3 \xi_1 : S^{*+3}_2 \longrightarrow S^3_1$$

$$c(h_3 \wedge O(h_1))(\xi_1 \wedge 1) = 0 \quad (1)$$

$$C(h_3 \wedge h_1)(\xi_1 \wedge 1) = -a \tau \cdot E^3 \alpha_1 \cdot E^6 \xi_1 : S^{*+6} \rightarrow S_1^3$$

$$Q_1(h_3)(\xi_1 \wedge 1) = m_1 Q_1(\tau) \cdot E^6 \xi_1 : S^{*+6} \rightarrow S_1^3$$

$$\subset \subset \tau \quad \alpha_1 = m_1 \tau \in \Pi_6(S^3), \quad Q_1(\tau) : S^9 \rightarrow S^3 \quad \tau''$$

$$S^9 = S^3 \wedge S^3 \wedge S^3 \ni (x, y, z) \text{ の } \in \mathbb{Z}$$

$$Q_1(\tau)(x, y, z) = \frac{x \cdot y \cdot z \cdot y^{-1} \cdot x^{-1}}{(y)} \cdot z^{-1} \cdot y^{-1} \cdot z \cdot x \cdot z^{-1} \cdot x^{-1} \in S^3$$

$$\text{注. } \Pi_9(S^3) \cong \mathbb{Z}_3$$

$$\oplus_{G_1}''(\xi_2 \wedge 1_{G_1}) \text{ に対して,}$$

$$h_3 \tau(\xi_2 \wedge 1_{G_1}) = -\alpha_1 \cdot E^3 \xi_2 : S^* \wedge S_1^3 \rightarrow S_1^3$$

$$C(h_1 \wedge h_2) \tau(\xi_2 \wedge 1_{G_1}) = -ab \tau \cdot E^3 \xi_2 : S^* \wedge S_1^3 \rightarrow S_1^3$$

$$O(h_2)(\xi_2 \wedge 1_{G_2}) = \frac{-b(b-1)}{2} \tau \cdot E^3 \xi_2 : S^* \wedge S_2^3 \rightarrow S_1^3$$

$$\begin{cases} Q_2(h_3)(\xi_2 \wedge 1) = m_1 Q_1(\tau) \cdot E^6 \xi_2, & (\alpha_1 = m_1 \tau). \end{cases}$$

$$\begin{cases} C \tau(h_2 \wedge h_3)(\xi_2 \wedge 1) = -b \tau \cdot E^3 \alpha_1 \cdot E^6 \xi_2 : S^* \wedge S^6 \rightarrow S_1^3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} C(h_3 \wedge h_1 \wedge O(h_2))(\xi_2 \wedge 1) = \frac{ab(b-1)}{2} \tau \cdot E^3 \tau \cdot E^6 \xi_2 \end{cases} \quad (2)$$

$$\underline{C(h_3 \wedge C(h_1 \wedge h_2))(\xi_2 \wedge 1) = 0} \quad (3)$$

$$(1) \text{ の証明 } C(h_3(x \wedge y) \wedge O(h_1)(x \wedge x)) : G_1 \wedge (G_1 \wedge G_2) \rightarrow H$$

$$G_1 \wedge (G_1 \wedge G_2) \rightarrow G_2 \wedge G_1 \wedge G_1 \wedge G_1 \rightarrow (G_1 \wedge G_2) \wedge (G_1 \wedge G_1)$$

$$x' \wedge x \wedge y \rightarrow y \wedge x \wedge x' \wedge x \xrightarrow{h_3 \wedge O(h_1) \downarrow} H \wedge H \xrightarrow{c} H$$

$$a \wedge b \wedge c \wedge d \rightarrow (b \wedge a) \wedge (c \wedge d)$$

$$(3) \text{ の証明 } C(h_3(x \wedge y) \wedge C(h_1(x) \wedge h_2(y'))) : G_2 \wedge G_1 \wedge G_2 \rightarrow H$$

$$G_2 \wedge G_1 \wedge G_2 \rightarrow G_2 \wedge G_1 \wedge G_1 \wedge G_2 \rightarrow H \wedge H \xrightarrow{c} H$$

$$y' \wedge x \wedge y \rightarrow y' \wedge x \wedge x \wedge y \xrightarrow{a \wedge b \wedge c \wedge d} h_3(b \wedge d) \wedge C(h_1(x) \wedge h_2(y'))$$

$$(17)$$

(2) の証明 $C(h_3(x \wedge y) \cdot h_1(x) \wedge C(h_2)(y' \wedge y))(\xi_2 \wedge 1)$.

$$\begin{array}{ccc}
 S^9 = S_2^3 \wedge (S_1^3 \wedge S_2^3) \ni y' \wedge x \wedge y & & \\
 \swarrow \text{deg } 2a-1 & \downarrow & \\
 (S_1^3 \wedge S_2^3 \wedge S_2^3) \vee (S_1^6 \wedge S_2^6) = (S_1^3 \times S_2^3 / 1 \times S_2^3) \wedge (S_2^3 \wedge S_2^3) \ni [x, y] \wedge (y' \wedge y) & & \\
 \swarrow \text{deg } h_1(\tau \cdot E(C(h_2))) & \downarrow & \\
 S_1^3 \xleftarrow{C} S^3 \wedge S^3 \ni h_3(x \wedge y) \cdot h_1(x) \wedge C(h_2) & &
 \end{array}$$

$$\begin{aligned}
 \mathfrak{L}, \tau &= -1 \cdot \text{deg } h_1(\tau \cdot E(C(h_2))) \\
 &= -a \tau \cdot \frac{-b(b-1)}{2} E \tau^3
 \end{aligned}$$

これらの結果は次の公式を保証している。

$$\begin{aligned}
 Q(\tau)_x(\xi_1 \wedge 1) &\in \pi_{x+6}(S_1^3) \oplus \pi_{x+3}(S_1^3) \oplus \pi_{x+3}(S_2^3) \\
 &\quad \oplus \pi_{x+6}(S_2^3) \oplus \pi_{x+3}(S_2^3) \oplus \pi_{x+3}(S_2^3) \\
 &= m_1(\underline{Q}_1(\tau) - a \tau \cdot E \tau^3) \cdot E \xi_1^6 + (m_1 \underline{Q}_1(\tau) - b m_1 \tau \cdot E \tau^3 + \frac{ab(b-1)}{2} \tau \cdot E \tau^3) \cdot E \xi_2^6 \\
 &\quad \oplus -\left(\frac{a(a-1)}{2} \tau \cdot E \xi_1^3 + (m_1 + ab) \tau \cdot E \xi_2^3\right) \\
 &\quad \oplus m_1 \tau \cdot E \xi_1^3 - \frac{b(b-1)}{2} \tau \cdot E \xi_2^3 \\
 &\quad \oplus m_2(\underline{Q}_1(\tau) - c \tau \cdot E \tau^3) \cdot E \xi_1^6 + (m_2 \underline{Q}_1(\tau) - b m_2 \tau \cdot E \tau^3 + \frac{cd(d-1)}{2} \tau \cdot E \tau^3) \cdot E \xi_2^6 \\
 &\quad \oplus -\left(\frac{c(c-1)}{2} \tau \cdot E \xi_1^3 + (m_2 + cd) \tau \cdot E \xi_2^3\right) \\
 &\quad \oplus m_2 \tau \cdot E \xi_1^3 + \frac{d(d-1)}{2} \tau \cdot E \xi_2^3
 \end{aligned}$$

with $\alpha_1 = m_1 \tau$, $\alpha_2 = m_2 \tau$, $\tau \in \pi_6(S^3) \cong \mathbb{Z} \langle \bar{\tau} \rangle$; Commutator map = Blaker-Morley map.

□ □.

(18)